PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11)Publication number:

10-275338

(43)Date of publication of application: 13.10.1998

(51)Int.CI.

G11B 7/007 **611B** 7/085 G11B 7/09

G11B 20/12

(21)Application number: 09-080804 (22)Date of filing:

31.03.1997

(71)Applicant:

TOSHIBA CORP

(72)Inventor:

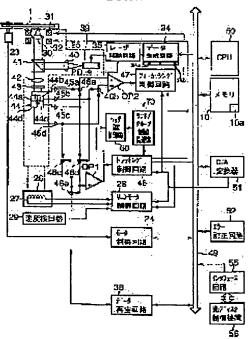
YAMAMURO MIKIO

(54) OPTICAL DISK AND DEVICE AND METHOD FOR RECORDING AND REPRODUCING OPTICAL DISK

(57)Abstract:

PROBLEM TO BE SOLVED: To accurately execute the tracking switching of a land and a groove by providing the data, which identify either a land or a groove of the sector region of a track, and the data which indicate the position of a track.

SOLUTION: From a PID number of a header field 1 and field 3 obtained in a header reproducing, i.e., the large or the small size relationship of the identification data, which indicate either a land or a groove track sector region, the sector after that is identified as either a land or a groove. Based on the above, a driving coil 32 is driven by the track driving signal which is the output of a tracking control circuit 48. On the other hand, a header position detecting circuit 60 detects the outer and inner header positions by the track error signals which are the output of a differential amplifier OP1, outputted to a land/groove switching point detecting circuit 70, a switching point is detected, the switching signals are transmitted to the circuit 48 and a tracking switching is executed.



LEGAL STATUS

[Date of request for examination]

24.03.2004

[Date of sending the examiner's decision of rejection]

[Kind of final disposal of application other than the examiner's decision of rejection or application converted registration]

[Date of final disposal for application]

[Patent number]

[Date of registration]

[Number of appeal against examiner's decision of rejection]

[Date of requesting appeal against examiner's decision of rejection]

[Date of extinction of right]

Copyright (C); 1998,2003 Japan Patent Office

(19)日本国特許庁(JP)

(12) 公開特許公報(A)

(11)特許出願公開番号

特開平10-275338

(43)公開日 平成10年(1998)10月13日

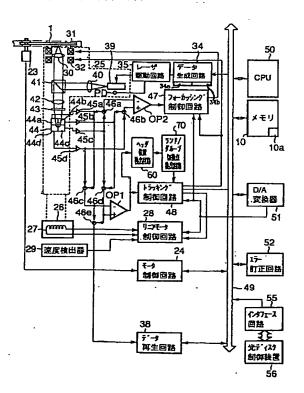
(51) Int.Cl. ⁶		識別記号	F I					
G11B	7/007		G11B 7/007					
	7/085			7/085	E			
	7/09			7/09	С			
	20/12		2					
			審査請求	未請求 請求項の)数12 OL (全 24 頁)			
(21)出願番号		特願平9-80804	(71)出願人					
				株式会社東芝				
(22)出願日		平成9年(1997)3月31日		神奈川県川崎市幸	区堀川町72番地			
			(72)発明者	山室 美規男				
				神奈川県川崎市幸	区柳町70番地 株式会社			
				東芝柳町工場内				
			(74)代理人	弁理士 鈴江 武	彦 (外6名)			
	-							

(54) 【発明の名称】 光ディスク及び光ディスク記録再生装置並びに光ディスク記録再生方法

(57)【要約】

【課題】ランドトラッキングとグルーブトラッキングと の切り換えを正確に実行可能な光ディスク記録再生装置 を提供すること。

【解決手段】光ディスクのデータを再生する再生手段(25、38)と、ランドトラック及びグルーブトラックのどちらに該当するセクタ領域か識別可能なデータから、セクタ領域がどちらのトラックに該当するかを識別する識別手段(50)と、識別結果に応じてトラッキングを制御する第1のトラッキング制御手段(48)と、セクタ領域のヘッダデータに含まれるランドトラックとがルーブトラックとの変わり目を検出する検出手段(50)と、検出結果に基づきトラッキングを制御する第2のトラッキング(48)とを備えている。



【特許請求の範囲】

【請求項1】ランド部及びグルーブ部により形成されるスパイラル状のランドトラック及びグルーブトラックを有し、所定のトラック長から成り、かつヘッダデータが記録されるヘッダデータ領域とユーザデータが記録されるユーザデータ領域とを含む複数の連続したセクタ領域を有し、第1~第nの連続したセクタ領域から成るランドトラック又はグルーブトラックを有するフォーマットが定義された光ディスクにおいて、

前記第1~第nのセクタ領域のヘッダデータ領域に、前記ランドトラック及び前記グルーブトラックのどちらのトラックに該当するセクタ領域か識別可能なデータと、前記第1~第nのセクタ領域のヘッダデータ領域に、前記ランドトラック又は前記グルーブトラック上における位置を示すデータと、

を備えたことを特徴とする光ディスク。

【請求項2】ランド部及びグルーブ部により形成されるスパイラル状のランドトラック及びグルーブトラックを有し、所定のトラック長から成り、かつヘッダデータが記録されるユーザデータ領域とを含む複数の連続したセクタ領域を有し、第1~第nの連続したセクタ領域から成るランドトラック又はグルーブトラックを有するフォーマットが定義された光ディスクにおいて、

前記第1〜第nのセクタ領域のヘッダデータ領域に、前記ランドトラック及び前記グルーブトラックのどちらのトラックに該当するセクタ領域かを識別するための所定の関係を有する複数のIDデータと、

前記第 n のセクタ領域のヘッダデータ領域に、前記ランドトラック又は前記グルーブトラック上における最終セクタであることを示すデータと、

を備えたことを特徴とする光ディスク。

【請求項3】ランド部及びグルーブ部により形成されるスパイラル状のランドトラック及びグルーブトラックを有し、所定のトラック長から成り、かつヘッダデータが記録されるヘッダデータ領域とユーザデータが記録されるユーザデータ領域とを含む複数の連続したセクタ領域を有し、第1~第nの連続したセクタ領域から成るランドトラック又はグルーブトラックを有するフォーマットが定義された光ディスクにおいて、

前記第1~第nのセクタ領域のヘッダデータ領域に、前記ランドトラック及び前記グルーブトラックのどちらのトラックに該当するセクタ領域かを識別するための所定の関係を有する複数のIDデータと、

前記第1のセクタ領域のヘッダデータに、前記ランドトラック又は前記グループトラック上における先頭セクタであることを示すデータと、

を備えたことを特徴とする光ディスク。

【請求項4】ランド部及びグルーブ部により形成される スパイラル状のランドトラック及びグルーブトラックを 有し、所定のトラック長から成り、かつヘッダデータが記録されるヘッダデータ領域とユーザデータが記録されるユーザデータ領域とを含む複数の連続したセクタ領域を有し、第1、…、第(n-1)、第nの連続したセクタ領域から成るランドトラック又はグルーブトラックを有するフォーマットが定義された光ディスクにおいて、前記ランドトラックに設けられたセクタ領域のヘッダデータ領域に、第1のIDナンバー>第2のIDナンバーの大小関係を満たすIDナンバーと、

前記グループトラックに設けられたセクタ領域のヘッダ データ領域に、第1のIDナンバー<第2のIDナンバーの大小関係を満たすIDナンバーと、

前記第1のセクタ領域のヘッダデータ領域に、前記ランドトラック又は前記グルーブトラック上における先頭セクタであることを示すデータと、

前記第(n-1)のセクタ領域のヘッダデータ領域に、前記ランドトラック又は前記グルーブトラック上における最終セクタの一つ手前のセクタであることを示すデータと、

前記第nのセクタ領域のヘッダデータ領域に、前記ランドトラック又は前記グルーブトラック上における最終セクタであることを示すデータと、

を備えたことを特徴とする光ディスク。

【請求項5】ランド部及びグルーブ部により形成されるスパイラル状のランドトラック及びグルーブトラックを有し、所定のトラック長から成り、かつヘッダデータが記録されるヘッダデータ領域とユーザデータが記録されるユーザデータ領域とを含む複数の連続したセクタ領域を有し、第1~第nの連続したセクタ領域から成るランドトラック又はグルーブトラックを有するフォーマットが定義された光ディスクに対してデータの記録、又は記録されたデータの再生を行う光ディスク記録再生装置おいて、

前記光ディスクに記録されたデータを再生する再生手段 レ

この再生手段により再生されたデータであって、前記へッダデータに含まれた前記ランドトラック及び前記グルーブトラックのどちらのトラックに該当するセクタ領域か識別可能な識別データから、このヘッダデータを有するセクタ領域が前記ランドトラック及び前記グルーブトラックのどちらのトラックに該当するセクタ領域かを識別する識別手段と、

この識別手段による識別結果に応じて、トラッキングを制御する第1のトラッキング制御手段と、

前記再生手段により再生されたデータであって、前記第 1~第nのセクタ領域のヘッダデータに含まれる前記ランドトラック又は前記グルーブトラック上における位置を示すデータから、前記ランドトラックと前記グルーブトラックとの変わり目を検出する検出手段と、

この検出手段による検出結果に基づき、トラッキングを

制御する第2のトラッキング制御手段と、

を備えたことを特徴とする光ディスク記録再生装置。

【請求項6】ランド部及びグルーブ部により形成されるスパイラル状のランドトラック及びグルーブトラックを有し、所定のトラック長から成り、かつヘッダデータが記録されるヘッダデータ領域とユーザデータが記録されるユーザデータ領域とを含む複数の連続したセクタ領域を有し、第1~第nの連続したセクタ領域から成るランドトラック又はグルーブトラックを有するフォーマットが定義された光ディスクに対してデータの記録、又は記録されたデータの再生を行う光ディスク記録再生装置において、

前記光ディスクに記録されたデータを再生する再生手段 と、

この再生手段により再生されたデータであって、前記へッダデータに含まれた複数のIDデータの関係から、これらIDデータをヘッダデータとして有するセクタ領域が前記ランドトラック及び前記グルーブトラックのどちらのトラックに該当するセクタ領域かを識別する識別手段と、

この識別手段による識別結果に応じて、前記ランドトラックに応じたランドトラッキングと前記グルーブトラックに応じたグループトラッキングとを切り換え制御する第1のトラッキング制御手段と、

前記再生手段により再生されたデータであって、前記第 nのセクタ領域のヘッダデータに含まれる前記ランドト ラック又は前記グルーブトラック上における最終セクタ であることを示すデータから、前記ランドトラックと前 記グルーブトラックとの変わり目を検出する検出手段

この検出手段による検出結果に基づき、前記ランドトラックに応じたランドトラッキングと前記グルーブトラックに応じたグルーブトラッキングとを切り換え制御する第2のトラッキング制御手段と、

を備えたことを特徴とする光ディスク記録再生装置。

【請求項7】ランド部及びグルーブ部により形成されるスパイラル状のランドトラック及びグルーブトラックを有し、所定のトラック長から成り、かつヘッダデータが記録されるヘッダデータ領域とユーザデータが記録されるユーザデータ領域とを含む複数の連続したセクタ領域を有し、第1、…、第(n-1)、第nの連続したセクタ領域から成るランドトラック又はグルーブトラックを有するフォーマットが定義された光ディスクに対してデータの記録、又は記録されたデータの再生を行う光ディスク記録再生装置において、

前記光ディスクに記録されたデータを再生する再生手段 と、

この再生手段により再生されたデータであって、前記へッダデータに含まれた複数の I Dデータの関係から、これら I Dデータをヘッダデータとして有するセクタ領域

が前記ランドトラック及び前記グルーブトラックのどち らのトラックに該当するセクタ領域かを識別する識別手 段と、

この識別手段による識別結果に応じて、前記ランドトラックに応じたランドトラッキングと前記グルーブトラックに応じたグルーブトラッキングとを切り換え制御する第1のトラッキング制御手段と、

前記再生手段により再生されたデータであって、前記第 1のセクタ領域のヘッダデータに含まれる前記ランドトラック又は前記グルーブトラック上における先頭セクタであることを示すデータから、前記ランドトラックと前記グルーブトラックとの変わり目を検出する検出手段と、

この検出手段による検出結果に基づき、前記ランドトラックに応じたランドトラッキングと前記グルーブトラックに応じたグルーブトラッキングとを切り換え制御する第2のトラッキング制御手段と、

を備えたことを特徴とする光ディスク記録再生装置。

【請求項8】ランド部及びグルーブ部により形成されるスパイラル状のランドトラック及びグルーブトラックを有し、所定のトラック長から成り、かつヘッダデータが記録されるユーザデータ領域とを含む複数の連続したセクタ領域を有し、第1、…、第(n-1)、第nの連続したセクタ領域を有し、第1、…、第(n-1)、第nの連続したセクタ領域から成るランドトラック又はグルーブトラックを有するフォーマットが定義された光ディスクに対してデータの記録、又は記録されたデータの再生を行う光ディスク記録再生装置において、

前記光ディスクに記録されたデータを再生する再生手段 と、

この再生手段により再生されたデータであって、前記へッダデータに含まれた第1及び第2の I Dナンバーの大小関係が、第1の I Dナンバー>第2の I Dナンバーのとき、これら I Dナンバーをヘッダデータとして有するセクタ領域を前記ランドトラックに該当するセクタ領域として識別し、第1の I Dナンバーをヘッダデータとして有するセクタ領域を前記グルーブトラックに該当するセクタ領域として識別する識別手段と、

この識別手段による識別結果に応じて、前記ランドトラックに応じたランドトラッキングと前記グルーブトラックに応じたグルーブトラッキングとを切り換え制御する第1のトラッキング制御手段と、

前記再生手段により再生されたデータであって、前記第 1のセクタ領域のヘッダデータに含まれる前記ランドトラック又は前記グループトラック上における先頭セクタであることを示すデータ、前記第 (n-1) のセクタ領域のヘッダデータに含まれる前記ランドトラック又は前記グループトラック上における最終セクタの一つ手前のセクタであることを示すデータ、又は前記第 n のセクタ

領域のヘッダデータに含まれる前記ランドトラック又は 前記グルーブトラック上における最終セクタであること を示すデータから、前記ランドトラックと前記グルーブ トラックとの変わり目を検出する検出手段と、

この検出手段による検出結果に基づき、前記ランドトラックに応じたランドトラッキングと前記グルーブトラックに応じたグルーブトラッキングとを所定のタイミングで切り換え制御する第2のトラッキング制御手段と、を備えたことを特徴とする光ディスク記録再生装置。

【請求項9】ランド部及びグルーブ部により形成されるスパイラル状のランドトラック及びグルーブトラックを有し、所定のトラック長から成り、かつヘッダデータが記録されるユーザデータ領域とを含む複数の連続したセクタ領域を有し、第1~第nの連続したセクタ領域から成るランドトラック又はグルーブトラックを有するフォーマットが定義された光ディスクに対してデータの記録、又は記録されたデータの再生を行うとき、

前記光ディスクに記録されたデータを再生し、

この再生により得られたデータであって、前記ヘッダデータに含まれた前記ランドトラック及び前記グルーブトラックのどちらのトラックに該当するセクタ領域か識別可能な識別データから、このヘッダデータを有するセクタ領域が前記ランドトラック及び前記グルーブトラックのどちらのトラックに該当するセクタ領域かを識別し、この識別による識別結果に応じて、トラッキングを制御し、

前記再生により得られたデータであって、前記第1~第nのセクタ領域のヘッダデータに含まれる前記ランドトラック又は前記グルーブトラック上における位置を示すデータから、前記ランドトラックと前記グルーブトラックとの変わり目を検出し、

この検出による検出結果に基づき、トラッキングを制御する。

ことを特徴とする光ディスク記録再生方法。

【請求項10】ランド部及びグルーブ部により形成されるスパイラル状のランドトラック及びグルーブトラックを有し、所定のトラック長から成り、かつヘッダデータが記録されるヘッダデータ領域とユーザデータが記録されるユーザデータ領域とを含む複数の連続したセクタ領域を有し、第1~第nの連続したセクタ領域から成るランドトラック又はグルーブトラックを有するフォーマットが定義された光ディスクに対してデータの記録、又は記録されたデータの再生を行うとき、

前記光ディスクに記録されたデータを再生し、

この再生により再生されたデータであって、前記ヘッダデータに含まれた複数の I Dデータの関係から、これら I Dデータをヘッダデータとして有するセクタ領域が前記ランドトラック及び前記グルーブトラックのどちらのトラックに該当するセクタ領域かを識別し、

この識別による識別結果に応じて、前記ランドトラック に応じたランドトラッキングと前記グルーブトラックに 応じたグルーブトラッキングとを切り換え制御し、

前記再生により再生されたデータであって、前記第nのセクタ領域のヘッダデータに含まれる前記ランドトラック又は前記グルーブトラック上における最終セクタであることを示すデータから、前記ランドトラックと前記グルーブトラックとの変わり目を検出し、

この検出による検出結果に基づき、前記ランドトラック に応じたランドトラッキングと前記グループトラックに 応じたグループトラッキングとを切り換え制御する、 ことを特徴とする光ディスク記録再生方法。

【請求項11】ランド部及びグルーブ部により形成されるスパイラル状のランドトラック及びグルーブトラックを有し、所定のトラック長から成り、かつヘッダデータが記録されるヘッダデータ領域とユーザデータが記録されるユーザデータ領域とを含む複数の連続したセクタ領域を有し、第1、…、第(n-1)、第nの連続したセクタ領域から成るランドトラック又はグルーブトラックを有するフォーマットが定義された光ディスクに対してデータの記録、又は記録されたデータの再生を行うとき、

前記光ディスクに記録されたデータを再生し、

この再生により再生されたデータであって、前記ヘッダデータに含まれた複数の I Dデータの関係から、これら I Dデータをヘッダデータとして有するセクタ領域が前記ランドトラック及び前記グルーブトラックのどちらのトラックに該当するセクタ領域かを識別し、

この識別による識別結果に応じて、前記ランドトラック に応じたランドトラッキングと前記グルーブトラックに 応じたグルーブトラッキングとを切り換え制御し、

前記再生により再生されたデータであって、前記第1の セクタ領域のヘッダデータに含まれる前記ランドトラッ ク又は前記グルーブトラック上における先頭セクタであ ることを示すデータから、前記ランドトラックと前記グ ルーブトラックとの変わり目を検出し、

この検出による検出結果に基づき、前記ランドトラック に応じたランドトラッキングと前記グルーブトラックに 応じたグルーブトラッキングとを切り換え制御する、 ことを特徴とする光ディスク記録再生方法。

【請求項12】ランド部及びグルーブ部により形成されるスパイラル状のランドトラック及びグルーブトラックを有し、所定のトラック長から成り、かつヘッダデータが記録されるヘッダデータ領域とユーザデータが記録されるユーザデータ領域とを含む複数の連続したセクタ領域を有し、第1、…、第(n-1)、第nの連続したセクタ領域から成るランドトラック又はグルーブトラックを有するフォーマットが定義された光ディスクに対してデータの記録、又は記録されたデータの再生を行うとき、

前記光ディスクに記録されたデータを再生し、

この再生により再生されたデータであって、前記ヘッダデータに含まれた第1及び第2のIDナンバーの大小関係が、第1のIDナンバー>第2のIDナンバーのとき、これらIDナンバーをヘッダデータとして有するセクタ領域を前記ランドトラックに該当するセクタ領域として識別し、第1のIDナンバー<第2のIDナンバーのとき、これらIDナンバーをヘッダデータとして有するセクタ領域を前記グルーブトラックに該当するセクタ領域として識別し、

この識別による識別結果に応じて、前記ランドトラックに応じたランドトラッキングと前記グルーブトラックに応じたグルーブトラッキングとを切り換え制御し、

前記再生により再生されたデータであって、前記第1のセクタ領域のヘッダデータに含まれる前記ランドトラック又は前記グルーブトラック上における先頭セクタであることを示すデータ、前記第(n-1)のセクタ領域のヘッダデータに含まれる前記ランドトラック又は前記グルーブトラック上における最終セクタの一つ手前のセクタであることを示すデータ、又は前記第nのセクタは前記グルーブトラック上における最終セクタであることを示すデータから、前記ランドトラックと前記グルーブトラックとの変わり目を検出し、

この検出による検出結果に基づき、前記ランドトラック に応じたランドトラッキングと前記グルーブトラックに 応じたグルーブトラッキングとを所定のタイミングで切 り換え制御する、

ことを特徴とする光ディスク記録再生方法。

【発明の詳細な説明】

[0001]

【発明の属する技術分野】この発明は、スパイラル状のランドトラック及びグルーブトラックの双方にデータが記録可能な光ディスクに関する。また、この発明は、このような光ディスクに対してデータの記録及び記録されたデータの再生を行う光ディスク記録再生装置、及び光ディスク記録再生方法に関する。

[0002]

【従来の技術】光ディスクには、ランドトラック及びグループトラックのどちらか一方だけにデータを記録することが可能なものの他に、ランドトラック及びグループトラックの双方にデータを記録することが可能なものがある。

【0003】後者の場合、データ記録再生時において、ランドトラック及びグルーブトラックを識別して、ランドトラックに応じたランドトラッキングと、グルーブトラックに応じたグルーブトラッキングとを切り替える必要ある。従来は、光ディスクから再生された再生信号の特徴から、アナログ的にランドトラックとグルーブトラックとを識別していた。

[0004]

【発明が解決しようとする課題】とろこが、上記したようにアナログ的な識別の場合、光ディスク上の傷やビームの蛇行等の影響を受けやすく識別精度に問題があった。このため、誤検出により、誤ってランドトラッキングとグルーブトラッキングとが切り替えられてしまうようなことがあった。

【0005】この発明の目的は、上記したような事情に 鑑み成されたものであって、ランドトラッキングとグル ーブトラッキングとの切り換えを正確に実行可能な光ディスク、光ディスク記録再生装置、及び光ディスク記録 再生方法を提供することにある。

[0006]

【課題を解決するための手段】上記課題を解決し目的を 達成するために、この発明の光ディスク、及び光ディス ク記録再生装置は、以下のように構成されている。

(1) この発明によれば、ランド部及びグルーブ部により形成されるスパイラル状のランドトラック及びグルーブトラックを有し、所定のトラック長から成り、かつつタが記録されるユーザデータ領域とを含む複数の連続したセクタ領域を有し、第1~第nの連続したセクタ有するフォーマットが定義された光ディスクにおいて、前記ランドトラック及び前記グルーブトラックのどちらのトラックに該当するセクタ領域のヘッダデータ領域に、前記ラントトラック又は前記グルーブトラック上における位置を示すデータと、を備えたことを特徴とする光ディスクが提供される。

【0007】(2)この発明によれば、ランド部及びグ ルーブ部により形成されるスパイラル状のランドトラッ ク及びグルーブトラックを有し、所定のトラック長から 成り、かつヘッダデータが記録されるヘッダデータ領域 とユーザデータが記録されるユーザデータ領域とを含む 複数の連続したセクタ領域を有し、第1~第nの連続し たセクタ領域から成るランドトラック又はグルーブトラ ックを有するフォーマットが定義された光ディスクにお いて、前記第1~第nのセクタ領域のヘッダデータ領域 に、前記ランドトラック及び前記グルーブトラックのど ちらのトラックに該当するセクタ領域かを識別するため の所定の関係を有する複数のIDデータと、前記第nの セクタ領域のヘッダデータ領域に、前記ランドトラック 又は前記グルーブトラック上における最終セクタである ことを示すデータと、を備えたことを特徴とする光ディ スクが提供される。

【0008】(3)この発明によれば、ランド部及びグルーブ部により形成されるスパイラル状のランドトラック及びグルーブトラックを有し、所定のトラック長から

成り、かつヘッダデータが記録されるヘッダデータ領域とユーザデータが記録されるユーザデータ領域とを含む複数の連続したセクタ領域を有し、第1〜第nの連続したセクタ領域を有し、第1〜第nの連りを有するフォーマットが定義された光ディスクにおいて、前記ランドトラック及び前記グルーブトラックに該当するセクタ領域かを識別するための所定の関係を有する複数のIDデータと、前記ランドトラックにおける先頭セクタ領域のヘッダデータに、前記ランドトラックはとかが提供される。

【0009】(4)この発明によれば、ランド部及びグ ルーブ部により形成されるスパイラル状のランドトラッ ク及びグルーブトラックを有し、所定のトラック長から 成り、かつヘッダデータが記録されるヘッダデータ領域 とユーザデータが記録されるユーザデータ領域とを含む 複数の連続したセクタ領域を有し、第1、…、第(n-1)、第nの連続したセクタ領域から成るランドトラッ ク又はグルーブトラックを有するフォーマットが定義さ れた光ディスクにおいて、前記ランドトラックに設けら れたセクタ領域のヘッダデータ領域に、第1の10ナン パー>第2の | Dナンバーの大小関係を満たす | Dナン パーと、前記グルーブトラックに設けられたセクタ領域 のヘッダデータ領域に、第1のIDナンパー<第2のI Dナンパーの大小関係を満たす I Dナンパーと、前記第 1のセクタ領域のヘッダデータ領域に、前記ランドトラ ック又は前記グループトラック上における先頭セクタで あることを示すデータと、前記第(n-1)のセクタ領 域のヘッダデータ領域に、前記ランドトラック又は前記 グルーブトラック上における最終セクタの一つ手前のセ クタであることを示すデータと、前記第nのセクタ領域 のヘッダデータ領域に、前記ランドトラック又は前記グ ルーブトラック上における最終セクタであることを示す データと、を備えたことを特徴とする光ディスクが提供 される。

【0010】(5) この発明によれば、ランド部及びグルーブ部により形成されるスパイラル状のランドトラックを有し、所定のトラック長から成り、かつヘッダデータが記録されるヘッダデータ領域とユーザデータが記録されるユーザデータ領域を有し、第1~第nの連続したセクタ領域を有し、第1~第nの連続したセクタ領域を有し、第1~第nのブレンを有するフォーマットが定義された光ディスクに録ってが定義されたデータの記録、又は記録されたデータの再生を行う光ディスク記録再生装置おいて、前記ペッダデータに合まれたデータを再生するのであって、前記ペッダデータのどれた前記ランドトラック及び前記グルーブトラックのど

ちらのトラックに該当するセクタ領域か識別可能な識別 データから、このヘッダデータを有するセクタ領域が前 記ランドトラック及び前記グルーブトラックのどちらの トラックに該当するセクタ領域かを識別する識別手段による識別結果に応じて、トラックに該当するとの識別結果に応じて、トラッキング制御す段と、前記第1~年段により再生されたデータであって、前記第1~ド・ラック又は前記グルーブトラック上における位置を示すアータから、前記ランドトラックと前記グルーブトラックと前記グルーブトラックと前記グルーブトラックと前記グルーブトラックと前記グルーブトラックと前記グルーブトラックと前記グルーブトラックと前記グルーブトラックと前記がルーブトラックと前記がルーブトラックと前記グルーブトラックと前記グルーブトラックと前記グルーブトラックと前記が表出手段と、この検出手段と、この検出手段と、この検出結果に基づき、トラッキングを制御手段と、を備えたことを特徴とする光マスク記録再生装置が提供される。

【0011】(6)この発明によれば、ランド部及びグ ルーブ部により形成されるスパイラル状のランドトラッ ク及びグルーブトラックを有し、所定のトラック長から 成り、かつヘッダデータが記録されるヘッダデータ領域 とユーザデータが記録されるユーザデータ領域とを含む 複数の連続したセクタ領域を有し、第1~第nの連続し たセクタ領域から成るランドトラック又はグルーブトラ ックを有するフォーマットが定義された光ディスクに対 してデータの記録、又は記録されたデータの再生を行う 光ディスク記録再生装置において、前記光ディスクに記 録されたデータを再生する再生手段と、この再生手段に より再生されたデータであって、前記ヘッダデータに含 まれた複数のIDデータの関係から、これらIDデータ をヘッダデータとして有するセクタ領域が前記ランドト ラック及び前記グルーブトラックのどちらのトラックに 該当するセクタ領域かを識別する識別手段と、この識別 手段による識別結果に応じて、前記ランドトラックに応 じたランドトラッキングと前記グルーブトラックに応じ たグルーブトラッキングとを切り換え制御する第1のト ラッキング制御手段と、前記再生手段により再生された データであって、前記第nのセクタ領域のヘッダデータ に含まれる前記ランドトラック又は前記グルーブトラッ ク上における最終セクタであることを示すデータから、 前記ランドトラックと前記グループトラックとの変わり 目を検出する検出手段と、この検出手段による検出結果 に基づき、前記ランドトラックに応じたランドトラッキ ングと前記グループトラックに応じたグループトラッキ ングとを切り換え制御する第2のトラッキング制御手段 と、を備えたことを特徴とする光ディスク記録再生装置 が提供される。

【0012】(7)この発明によれば、ランド部及びグループ部により形成されるスパイラル状のランドトラック及びグループトラックを有し、所定のトラック長から成り、かつヘッダデータが記録されるヘッダデータ領域とユーザデータが記録されるユーザデータ領域とを含む複数の連続したセクタ領域を有し、第1、…、第(n-

1)、第nの連続したセクタ領域から成るランドトラッ ク又はグルーブトラックを有するフォーマットが定義さ れた光ディスクに対してデータの記録、又は記録された データの再生を行う光ディスク記録再生装置において、 前記光ディスクに記録されたデータを再生する再生手段 と、この再生手段により再生されたデータであって、前 記ヘッダデータに含まれた複数のIDデータの関係か ら、これら I Dデータをヘッダデータとして有するセク タ領域が前記ランドトラック及び前記グルーブトラック のどちらのトラックに該当するセクタ領域かを識別する 識別手段と、この識別手段による識別結果に応じて、前 記ランドトラックに応じたランドトラッキングと前記グ ルーブトラックに応じたグルーブトラッキングとを切り 換え制御する第1のトラッキング制御手段と、前記再生 手段により再生されたデータであって、前記第1のセク タ領域のヘッダデータに含まれる前記ランドトラック又 は前記グルーブトラック上における先頭セクタであるこ とを示すデータから、前記ランドトラックと前記グルー ブトラックとの変わり目を検出する検出手段と、この検 出手段による検出結果に基づき、前記ランドトラックに 応じたランドトラッキングと前記グルーブトラックに応 じたグルーブトラッキングとを切り換え制御する第2の トラッキング制御手段と、を備えたことを特徴とする光 ディスク記録再生装置が提供される。

【0013】(8)この発明によれば、ランド部及びグ ルーブ部により形成されるスパイラル状のランドトラッ ク及びグルーブトラックを有し、所定のトラック長から 成り、かつヘッダデータが記録されるヘッダデータ領域 とユーザデータが記録されるユーザデータ領域とを含む 複数の連続したセクタ領域を有し、第1、…、第(n-1)、第nの連続したセクタ領域から成るランドトラッ ク又はグループトラックを有するフォーマットが定義さ れた光ディスクに対してデータの記録、又は記録された データの再生を行う光ディスク記録再生装置において、 前記光ディスクに記録されたデータを再生する再生手段 と、この再生手段により再生されたデータであって、前 記ヘッダデータに含まれた第1及び第2の1Dナンバー の大小関係が、第1の10ナンバー>第2の10ナンバ 一のとき、これらIDナンバーをヘッダデータとして有 するセクタ領域を前記ランドトラックに該当するセクタ 領域として識別し、第1のIDナンバー<第2のIDナ ンパーのとき、これらIDナンパーをヘッダデータとし て有するセクタ領域を前記グルーブトラックに該当する セクタ領域として識別する識別手段と、この識別手段に よる識別結果に応じて、前記ランドトラックに応じたラ ンドトラッキングと前記グルーブトラックに応じたグル ーブトラッキングとを切り換え制御する第1のトラッキ ング制御手段と、前記再生手段により再生されたデータ であって、前記第1のセクタ領域のヘッダデータに含ま れる前記ランドトラック又は前記グルーブトラック上に

おける先頭セクタであることを示すデータ、前記第(nー1)のセクタ領域のヘッダデータに含まれる前記ラセクタの一つ手前のセクタであることを示すデータ、記記第nのセクタであることを示すデータをは前記グルーブトラック上における最又は前記グルーブトラック上における最少と前記グルーブトラック上における最少と前記グルーブトラックとの変わり目を検出する前記ランドトラックに応じたランドトラッキングと前記グルーブトラックに応じたランドトラッキングとを所記がルーブトラックに応じたグルーブトラッキングとを所記のイミングで切り換え制御する第2のトラッキング制集生装置が提供される。

【 O O 1 4 】上記手段を講じた結果、次のような作用が 生じる。

(1) この発明の光ディスクにおいては、ヘッダデータ 領域にランドトラック及びグルーブトラックのどちらの トラックに該当するセクタ領域か識別可能な識別データ (複数のPIDナンパー)と、ヘッダデータ領域にランドトラックを ドトラック又はグルーブトラック上における位置を示すが 位置データ(セクタタイプデータ:トラック上の先を クタであることを示すデータ、とを示すデータ の一つ手前のセクタであることを示すデータ、とを アナログ検出に頼ることなびがルーブトラック にこの識別データからランドトラックとが リ、さらには、位置データからランドトラックとの変わり目が検出可能となる。

【0015】(2)この発明の光ディスク記録再生装置 においては、ヘッダデータに含まれたランドトラック及 びグルーブトラックのどちらのトラックに該当するセク タ領域か識別可能な識別データから、このヘッダデータ を有するセクタ領域がランドトラック及びグルーブトラ ックのどちらのトラックに該当するセクタ領域かを識別 する識別手段と、ヘッダデータに含まれるランドトラッ ク又はグルーブトラック上における位置を示す位置デー タ(セクタタイプデータ:トラック上の先頭セクタであ ることを示すデータ、トラック上の最終セクタの一つ手 前のセクタであることを示すデータ、及びトラック上の 最終セクタであることを示すデータ)から、ランドトラ ックとグルーブトラックとの変わり目を検出する検出手 段とを備えているので、アナログ検出に頼ることなく、 記録再生時にこの識別データからランドトラック及びグ ループトラックのどちらに該当するセクタ領域かが識別 可能となり、さらには、位置データからランドトラック とグループトラックとの変わり目が検出可能となる。ま た、識別手段による識別結果に応じてトラッキングを制 御するトラッキング制御手段と、検出手段による検出結

果に応じてトラッキングを制御するトラッキング制御手段とを備えているので、識別データに基づくトラッキング制御、及び位置データ基づくトラッキング制御が可能となる。

[0016]

【発明の実施の形態】以下、この発明の実施の一形態について図面を参照して説明する。図1は、この発明の実施の一形態に係る光ディスク装置の概略構成を示す図である。この光ディスク装置は情報記録媒体としての光ディスク(DVD-RAM)1に対し集束光を用いてデータの記録、あるいは記録されているデータの再生を行うものである。

【0017】上記光ディスク1は、例えばガラスあるいはプラスチックス等で円形に形成された基板の表面にテルルあるいはビスマス等の金属被膜層がドーナツ型にコーティングされて構成され、同心円状あるいはスパイラル状のグルーブ(凹部)およびランド(凸部)の両方を用いてデータの記録あるいは記録されているデータの再生が行われ、マスタリング工程で記録マークにより所定間隔ごとにヘッダデータ(アドレスデータなど)が記録されている相変化形で書換え形のディスクである。

【0018】上記光ディスク1には、図2及び図3に示 すように、リードインエリア2、データエリア3、リー ドアウトエリア4などが構成されている。リードインエ リア2は、複数のトラックからなるエンボスデータゾー ン5と複数のトラックからなる書換え可能なデータゾー ン6とからなる。エンボスデータゾーン5には、リファ レンスシグナルやコントロールデータが製造時に記録さ れている。書換え可能なデータゾーン6は、ガードトラ ック用のゾーン、ディスクテスト用のゾーン、ドライブ テスト用のゾーン、ディスク識別データ用のゾーン、お よび交替管理エリアとしての交替管理ゾーンにより構成 されている。データエリア3は、半径方向に複数のトラ ックからなる複数たとえば24のゾーン3a、…3xに より構成されている。リードアウトエリア4は、複数の トラックからなり、上記書換え可能なデータゾーン6と 同様に、書換え可能なデータゾーンであり、データゾー ン6の記録内容と同じものが記録できるようになってい る。

【0019】上記光ディスク1は、図2及び図3に示すように、内側から順に、リードインエリア2のエンボスデータゾーン5と書換え可能なデータゾーン6、データエリア3のゾーン3a、…3x、およびリードアウトエリア4のデータゾーンからなり、それぞれのゾーンに対するクロック信号は同一であり、各ゾーンに対する光ディスク1の回転数(速度)と1トラックずつのセクタ数とがそれぞれ異なったものとなっている。

【0020】データエリア3のゾーン3a、…3xでは、光ディスク1の内周側から外周側に向かうのにしたがって、回転数(速度)が遅くなり、1トラックずつの

セクタ数が増加するようになっている。上記各ゾーン3 a、…3 x、4、5、6に対する、速度データ(回転数)と1トラックのセクタ数との関係は、図4に示すように後述するメモリ10のテーブル10aに記録されている。

【OO21】上記データエリア3のゾーン3a、…3xのトラックには、図2及び図3に示すように、データの記録の単位としてのECC(error correction code)ブロックデータ単位(たとえば38688バイト)ごとに、あらかじめデータが記録されている。上記データエリア3のゾーン3a、…3xのトラックには、図2に示すように、各セクタごとに、それぞれアドレス等のヘッダデータが記録されているへッダフィールド11があらかじめプリフォーマッティングされている。

【0022】ここで、再び図1の説明に戻る。図1に示すように、光ディスク1は、モータ23によって例えば、ゾーンごとに異なった回転数で回転される。このモータ23は、モータ制御回路24によって制御されている。

【0023】上記光ディスク1に対するデータの記録、あるいは光ディスク1に記録されているデータの再生は、再生手段としての光学ヘッド25によって行われるようになっている。この光学ヘッド25は、リニアモータ26の可動部を構成する駆動コイル27に固定されており、この駆動コイル27はリニアモータ制御回路28に接続されている。

【0024】このリニアモータ制御回路28には、速度検出器29が接続されており、光学ヘッド25の速度信号をリニアモータ制御回路28に送るようになっている。また、リニアモータ26の固定部には、図示しない永久磁石が設けられており、上記駆動コイル27がリニアモータ制御回路28によって励磁されることにより、光学ヘッド25は、光ディスク1の半径方向に移動されるようになっている。

【0025】上記光学ヘッド25には、対物レンズ30が図示しないワイヤあるいは板ばねによって支持されており、この対物レンズ30は、駆動コイル31によってフォーカシング方向(レンズの光軸方向)に移動され、駆動コイル32によってトラッキング方向(レンズの光軸と直交する方向)に移動可能とされている。

【0026】また、レーザ制御回路33によって半導体レーザ発振器39が駆動されて、レーザ光を発生するようになっている。レーザ制御回路33は、半導体レーザ発振器39のモニタ用のフォトダイオードPDからのモニタ電流に応じて半導体レーザ発振器39によるレーザ光の光量を補正するようになっている。

【0027】レーザ制御回路33は、図示しないPLL 回路からの記録用のクロック信号に同期して動作するようになっている。このPLL回路は、図示しない発振器 からの基本クロック信号を分問して、記録用のクロック 信号を発生するものである。

【0028】そして、レーザ制御回路33によって駆動される半導体レーザ発振器39より発生されたレーザ光は、コリメータレンズ40、ハーフプリズム41、対物レンズ30を介して光ディスク1上に照射され、この光ディスク1からの反射光は、対物レンズ30、ハーフプリズム41、集光レンズ42、およびシリンドリカルレンズ43を介して光検出器44に導かれる。

【0029】上記光検出器44は、4分割の光検出セル44a、44b、44c、44dによって構成されている。上記光検出器44の光検出セル44aの出力信号は、増幅器45aを介して加算器46aの一端に供給され、光検出セル44bの出力信号は、増幅器45bを介して加算器46bの一端に供給され、光検出セル44cの出力信号は、増幅器45cを介して加算器46aの他端に供給され、光検出セル44dの出力信号は、増幅器45dを介して加算器46bの他端に供給されるようになっている。

【〇〇3〇】上記光検出器44の光検出セル44aの出力信号は、増幅器45aを介して加算器46cの一端に供給され、光検出セル44bの出力信号は、増幅器45bを介して加算器46dの一端に供給され、光検出セル44cの出力信号は、増幅器45cを介して加算器46dの他端に供給され、光検出セル44dの出力信号は、増幅器45dを介して加算器46cの他端に供給されるようになっている。

【〇〇31】上記加算器46aの出力信号は差動増幅器〇P2の反転入力端に供給され、この差動増幅器〇P2の非反転入力端には上記加算器46bの出力信号が供給される。これにより、差動増幅器〇P2は、上記加算器46a、46bの差に応じてフォーカス点に関する信号(フォーカス誤差信号)をフォーカシング制御回路47に供給するようになっている。このフォーカシング制御回路47の出力信号は、駆動コイル31に供給され、レーザ光が光ディスク1上で常時ジャストフォーカスとなるように制御される。

【0032】上記加算器 46cの出力信号は差動増幅器 OP1の反転入力端に供給され、この差動増幅器 OP1の非反転入力端には上記加算器 46dの出力信号が供給される。これにより、差動増幅器 OP1は、上記加算器 46c、46dの差に応じてトラッキング誤差信号をしてのトラッキング制御手段としてのトラッキング制御回路 48は、差動増幅器 OP1を 3c・トラッキング制御回路 48は、差動増幅器 OP1を 3c・トラッキング制御回路 48は、差動増幅器 OP1を 3c・トラッキング誤差信号に応じてトラッタの は、たっての位置を検出するものである。また、このへいがではであるのである。また、このへいがではであるのである。また、この、アグループ切換点検出回路 70へ供給されるようになっている。このランド/グループ切換点検出回路 70

は、ランドとグルーブとの切換点を検出するものである。

【 O O 3 3 】上記トラッキング制御回路 4 8 から出力されるトラック駆動信号は、前記トラッキング方向の駆動コイル3 2 に供給される。また、上記トラッキング制御回路 4 8 で用いられたトラッキング誤差信号は、リニアモータ制御回路 2 8 に供給されるようになっている。

【0034】上記のようにフォーカシング、トラッキングを行った状態での光検出器 44の各光検出セル44 a、~44dの出力の和信号、つまり加算器 46c、46dからの出力信号を加算器 46eで加算した信号は、トラック上に形成されたピット(記録データ)からの反射率の変化が反映されている。この信号は、データ再生回路38に供給され、このデータ再生回路38において、記録されているデータが再生される。

【0035】このデータ再生回路38で再生された再生データは、付与されているエラー訂正コードECCを用いてエラー訂正回路52でエラー訂正を行った後、インターフェース回路55を介して外部装置としての光ディスク制御装置56に出力される。

【0036】また、上記トラッキング制御回路48で対物レンズ30が移動されている際、リニアモータ制御回路28は、対物レンズ30が光学ヘッド25内の中心位置近傍に位置するようにリニアモータ26つまり光学ヘッド25を移動するようになっている。

【0037】また、レーザ制御回路33の前段には、データ生成回路34が設けられている。このデータ生成回路34には、エラー訂正回路52から供給される記録データとしてのECCブロックのフォーマットデータを、ECCブロック用の同期コードを付与した記録用のECCブロックのフォーマットデータに変換するECCブロックデータ生成回路34aと、このECCブロックデータ生成回路34aとの記録データを8-16コード変換方式で変調する変調回路34bとを有している。

【0038】データ生成回路34には、エラー訂正回路52によりエラー訂正符号が付与された記録データやメモリ10から読出されたエラーチェック用のダミーデータが供給されるようになっている。エラー訂正回路52には外部装置としての光ディスク制御装置56からの記録データがインターフェース回路55およびバス49を介して供給されるようになっている。

【0039】エラ一訂正回路52は、光ディスク制御装置56から供給される32Kバイトの記録データを4Kバイトごとのセクタ単位の記録データに対する横方向と縦方向のそれぞれのエラー訂正符号(ECC1、ECC2)を付与するとともに、セクタID(論理アドレス番号)を付与し、ECCブロックのフォーマットデータを生成するようになっている。

【OO4O】また、この光ディスク装置にはそれぞれフォーカシング制御回路47、トラッキング制御回路4

8、リニアモータ制御回路8と光ディスク装置の全体を制御するCPU50との間で情報の授受を行うために用いられるD/A変換器51が設けられている。

【0041】上記モータ制御回路24、リニアモータ制御回路28、レーザ制御回路33、データ再生回路38、フォーカシング制御回路47、トラッキング制御回路48、エラー訂正回路53等は、バス49を介してCPU50によって制御されるようになっており、このCPU50はメモリ10に記録された制御プログラムによって所定の動作を行うようになされている。

【0042】上記メモリ10は、制御プログラムが記録されていたり、データ記録用に用いられる。このメモリ10には、上記各ゾーン3a、…3x、4、5、6に対する、速度データ(回転数)と1トラックのセクタ数との関係が記録されているテーブル10aを有している。

【0043】次に、ランドトラックとグルーブトラックの切り替わりをアナログ的に検出し、ランドトラッキングとグルーブトラッキングを切り替える方法(アナログ的トラッキング制御方法)について簡単に説明する。

【〇〇44】このアナログ的トラッキング制御は、ヘッ ダ位置検出回路60及びランド/グルーブ切換点検出回 路70、及びトラッキング制御回路48により行われる ものとする。ヘッダ位置検出回路60は、差動増幅器0 P1から供給されるトラックエラー信号に基づき、ヘッ ダ位置(アウターヘッダ及びインナーヘッダ)を検出 し、ヘッダ検知信号、アウターヘッダ検知信号、及びイ ンナーヘッダ検知信号を出力する。ランド/グルーブ切 換点検出回路70は、ヘッダ位置検出回路60から供給 されるヘッダ検知信号、アウターヘッダ検知信号、及び インナーヘッダ検知信号を基に、ランドとグルーブの切 換点を検出し、ランド/グルーブ切換信号を出力する。 トラッキング制御回路48は、ランド/グルーブ切換点 検出回路70から供給されるランド/グルーブ切換信号 に基づき、ランドトラッキング及びグループトラッキン グの切換を行う。

【0045】ここで、図12~図15を参照して、ヘッダ位置検出回路60及びランド/グルーブ切換点検出回路70について説明する。図12に示すように、ヘッダ位置検出回路60は、ローパスフィルタ(LPF)61、ハイパスフィルタ(HPF)62、スライスレルと成部63、差動増幅器64、MM65、AND回路66、及びOR回路67等により構成されている。このヘッダ位置検出回路60には差動増幅器OP1からはペッダ位置検出回路60からはヘッダ検知信号、インナーヘッダ検知信号、アウターヘッダ検知信号が出力される。図13に、これらトラックエラー信号、ヘッダ検知信号、インナーヘッダ検知信号、スびアウターヘッダ検知信号を関係を示す。

【0046】また、図14に示すように、ランド/グル

一ブ切換点検出回路70は、フリップフロップ回路7 1、AND回路72、NAND回路73、OR回路7 4、NOR回路75、及びEXOR回路76等により構 成されている。このランド/グルーブ切換点検出回路7 0にはヘッダ位置検出回路60から供給されるヘッダ検 知信号、インナーヘッダ検知信号、及びアウターヘッダ 検知信号、並びにクロック信号(CLK/8)及びクロ ック信号(CLK/256)が入力され、このランド/ グルーブ切換点検出回路70からはランド/グルーブ切 換信号が出力される。図15に、これらヘッダ検知信 号、インナーヘッダ検知信号、アウターヘッダ検知信 号、及びランド/グルーブ切換信号の関係を示す。ま た、この図15には、ヘッダ検知信号、インナーヘッダ 検知信号、及びアウターヘッダ検知信号からランド/グ ルーブ切換信号を生成する過程で生じる各種信号(S1 ~S7)の様子も合わせて示す。

【0047】次に、図5を参照してセクタフォーマットについて説明する。図5は、1セクタのフォーマット及びヘッダフィールドのフォーマットを概略的に示す図である。

【0048】図5に示すように、1セクタは、およそ2697パイトで構成され、128パイトのヘッダフィールド11、2パイトのミラーフィールド、2567パイトのレコーディングフィールドから構成されている。セクタに記録されるチャネルビットは、8ビットのデータを16ビットのチャネルビットに8-16コード変調された形式になっている。

【0049】ヘッダフィールド11は、光ディスク1を 製造する際に所定のデータが記録されているエリアであ る。このヘッダフィールド11は、4つのフィールド、 つまりヘッダ1フィールド、ヘッダ2フィールド、ヘッ ダ3フィールド、及びヘッダ4フィールドにより構成さ れている。ヘッダ1フィールド及びヘッダ3フィールド は46バイトで、ヘッダ2フィールド及びヘッダ4フィールドは18バイトで構成され、36バイトあるいは8 バイトの同期コード部VFO(Variable Frequency Osc illator)、3バイトのアドレスマークAM(Address Mark)、4バイトのアドレスマーク Position Ident ifier)、2バイトの誤り検出コード I ED(ID Error Detection Code)、1バイトのポストアンブルPA(Po st Ambles)により構成されている。

【0050】ヘッダ1フィールド及びヘッダ3フィールドは、36バイトの同期コード部VFO1を有し、ヘッダフィールド2及びヘッダ4フィールドは、8バイトの同期コード部VFO2を有している。この同期コード部VFO1及びVFO2は、PLLの引き込みを行うための領域で、同期コード部VFO1はチャネルビットで"010…"の連続を"36"パイト(チャネルビットで646ビット)分記録(一定間隔のパターンを記録)

したものであり、同期コード部VFO2はチャネルビッ

トで"010…"の連続を"8"バイト(チャネルビットで128ビット)分記録したものである。

【0051】アドレスマークAMは、どこからセクタアドレスが始まるかを示す"3"バイトの同期コードである。このアドレスマークAMの各バイトのパターンは"010010000000100"というデータ部分には現れない特殊なパターンが用いられる。

【 O O 5 2 】 P I D 1 ~ P I D 4 は、4 バイトから成る セクタインフォメーション (P I Dナンバー含む)及び セクターナンバーが記録されている領域である。この P I Dについては後に詳しく説明する。

【0053】誤り検出コードIEDは、セクタアドレス (ID番号含む)に対するエラー(誤り)検出符号で、 読み込まれたPID内のエラーの有無を検出することが できる。

【0054】ポストアンブルPA(PA1、PA2)は、復調に必要なステート情報を含んでおり、ヘッダフィールド11がスペースで終了するよう極性調整の役割も持つ。

【0055】ミラーフィールドは、トラッキングエラー信号のオフセット補正、ランド/グルーブ切り替え信号のタイミング発生等に利用される。レコーディングフィールドは、10~26パイトのギャップフィールド、20~26のガード1フィールド、35パイトのVFO3フィールド、3パイトのPS(pre-synchronous code)フィールド、2418パイトのデータフィールド、1パイトのポストアンブル3(PA3)フィールド、48~55パイトのガード2フィールド、および9~25パイトのパッファフィールドにより構成されている。

【0056】ギャップフィールドは、何も記録されたない領域である。ガード1フィールドは、相変化記録媒体特有の繰り返し記録時の終端劣化がVFO3領域にまで及ばないようにするために設けられた領域である。

【0057】VFO3フィールドもPLLロック用の領域ではあるが、同一パターンの中に同期コードを挿入し、バイト境界の同期をとることも目的とする領域である。PSフィールドは、データ領域につなぐための同調用の領域である。

【0058】データフィールドは、データ I D、データ I Dエラー訂正コード I E D (DataID Error Detection Code)、同期コード、E C C (Error Collection Code)、ユーザデータ等から構成される領域である。データ I Dは、各セクタの4パイト(32チャネルビット)構成のセクタ I D 1~I D 16である。データ I Dエラー訂正コード I E D は、データ I D用の2パイト(16ビット)構成のエラー訂正コードである。

【0059】PA (post Amble) 3フィールドは、復調に必要なステート情報を含んでおり、前のデータ領域の最終パイトの終結を示す領域である。ガード2フィール

ドは、相変化記録媒体特有の繰り返し記録時の終端劣化 がデータ領域にまで及ばないようにするために設けられ た領域である。

【0060】バッファフィールドは、データ領域が次のヘッダフィールド11にかからないように、光ディスク1を回転するモータの回転変動などを吸収するために設けられた領域である。

【 0 0 6 1 】続いて、ヘッダフィールドにおける P I D (P I D 1 ~ 4) について具体的に説明する。 P I D は、1パイト(8ビット)のセクタインフォメーションフィールドと、3パイト(2 4ビット)のセクタナンバーフィールド(トラック上における論理的な位置を示す論理アドレスとしての論理セクタ番号)から構成されている。

【0062】さらに、このセクタインフォメーションは、2ビットのリザーブフィールド、2ビットのPID ナンバーフィールド、3ビットのセクタタイプフィールド、1ビットのレイヤーナンバーフィールドにより構成されている。

【0063】この実施形態では、リザーブフィールドには特に何も記録されない。PIDナンバーフィールドには、PIDナンバーが記録される。例えば、ヘッダ1フィーフィールド中におけるPIDナンバーフィールド中におけるPIDナンバーフィールドにはPID2を示す"01"、ヘッダ3フィーフィールド中におけるPIDナンバーフィールド中におけるPIDナンバーフィールド中におけるPIDナンバーフィールド中におけるPIDナンバーフィールド中におけるPIDナンバーフィールド中におけるPIDナンバーフィールドにはPID4を示す"11"が記録される。

【0064】この発明では、ヘッダ1フィールド〜ヘッダ4フィールド中のPIDナンバーフィールドに記録された各PIDナンバーの関係から、ランドトラッキングとグルーブトラッキングとが切り替えられる。このPIDナンバーを利用したランドトラッキングとグルーブトラッキングの切り換えを、PIDナンバーによるトラッキング制御方法と称し、後に詳しく説明する。

【0065】セクタタイプフィールドには、読み出し専用セクタ(Read only sector)であることを示す"000"、リザーブセクタ(Reserved)であることを示す"001"、"010"、又は"011"、ランド又はグルーブトラックの書き換え可能な先頭セクタ(Rewritable first sector)であることを示す"100"、ランド又はグルーブトラックの書き換え可能な最終セクタ(Rewritable last sector)であることを示す"101"、ランド又はグルーブトラックの書き換え可能な最終セクタの一つ手前のセクタ(Rewritable before last sector)であることを示す"110"、ランド又はグルーブトラックの書き換え可能なその他のセクタ(Rewritable other sector)であることを示す"111"が記録される。

【0066】この発明では、セクタタイプフィールドに記録されたセクタタイプを基にして、ランドトラッキングとグルーブトラッキングとが切り替えられる。このセクタタイプによるランドトラッキングとグルーブトラッキングの切り換えを、セクタタイプによるトラッキング制御方法と称し、後に詳しく説明する。

【0067】レイヤーナンバーフィールドには、レイヤー1又は0を示す"1"又は"0"が記録される。次に、図6~図9を参照して、PIDナンバーによるトラッキング制御方法について説明する。

【〇〇68】先ず、図6及び図7を参照して、グルーブ セクタとグルーブセクタ、又はランドセクタとランドセ クタの間に設けられたヘッダフィールド11のPIDナ ンバーによるトラッキング制御方法について説明する。

【0069】ヘッダフィールド11は、図6に示すよう に、複数のピットPにより構成されている。ヘッダH1 2-1及びH12-2を構成するピットの中心は、ラン ドセクタL02とグルーブセクタG12(又はランドセ クタLO1とグルーブセクタG11)の接線の同一線上 の位置に存在する。ヘッダH22-3及びヘッダH22 -4を構成するピットの中心は、グルーブセクタG12 とランドセクタレ22(又はグルーブセクタG11とラ ンドセクタL21)の接線の同一線上の位置に存在す る。ヘッダH32-1及びヘッダH32-2を構成する ピットの中心は、ランドセクタL22とグルーブセクタ G32(又はランドセクタL21とグルーブセクタG3 1)の接線の同一線上の位置に存在する。ヘッダH42 -3及びヘッダH42-4を構成するピットの中心は、 グルーブセクタG32とランドセクタL42(又はグル ーブセクタG31とランドセクタL41)の接線の同一 線上の位置に存在する。ヘッダH52-1及びヘッダH 52-2を構成するピットの中心は、ランドセクタレ4 2とグルーブセクタG52(又はランドセクタL41と グルーブセクタG51)の接線の同一線上の位置に存在 する。ヘッダH62-3及びヘッダH62-4を構成す るピットの中心は、グルーブセクタG52とランドセク タL62(又はグルーブセクタG51とランドセクタL 61)の接線の同一線上の位置に存在する。

【0070】また、グルーブセクタとグルーブセクタの間に設けられたヘッダフィールド11の各ヘッダのPID (physical ID number) ナンバーは、図7に示すような関係となる。例えば、グルーブセクタG11とグルーブセクタG12の間に設けられた各ヘッダのPIDナンバーを例に取り説明する。グルーブセクタG11とグルーブセクタG12の間には、ヘッダH12-1(ヘッダ1フィールド)、ヘッダH12-2(ヘッダ3フィールド)、スッダH22-4(ヘッダ4フィールド)が設けられている。また、ヘッダH12-1のPIDナンバーは(n+3N)、ヘッダH12-2のPIDナンバーは(n+

3N)、ヘッダH22-3のPIDナンバーは(n+2N)、ヘッダH22-4のPIDナンバーは(n+2N)である。つまり、グルーブセクタとグルーブセクタの間に設けられた各ヘッダのPIDを比較すると、(ヘッダ1フィールド又はヘッダ2フィールドのPIDナンバー)>(ヘッダ3フィールド又はヘッダ4フィールドのPIDナンバー)の関係が成立する。

【〇〇71】一方、ランドセクタとランドセクタの間に 設けられたヘッダフィールド11の各ヘッダのPIDナ ンパーは、図7に示すような関係となる。例えば、ラン ドセクタレ21とランドセクタレ22の間に設けられた 各ヘッダのPIDナンバーを例に取り説明する。ランド セクタレ21とランドセクタレ22の間には、ヘッダH 32-1 (ヘッダ1フィールド)、ヘッダH32-2 (ヘッダ2フィールド)、ヘッダH22-3(ヘッダ3 フィールド)、及びヘッダH22-4 (ヘッダ4フィー ルド) が設けられている。また、ヘッダH32-1のP IDナンバーは(n+N)、ヘッダH32-2のPID ナンパーは(n+N)、ヘッダH22-3のPIDナン パーは(n+2N)、ヘッダH22-4のPIDナンバ 一は(n+2N)である。つまり、ランドセクタとラン ドセクタの間に設けられた各ヘッダのPIDを比較する と、(ヘッダ1フィールド又はヘッダ2フィールドのP IDナンバー) く(ヘッダ3フィールド又はヘッダ4フ ィールドのPIDナンバー)の関係が成立する。

【 O O 7 2 】 つまり、ヘッダ再生により、(ヘッダ 1 フィールド又はヘッダ 2 フィールドの P I D ナンバー) > (ヘッダ 3 フィールド又はヘッダ 4 フィールドの P I D ナンバー)の関係が判明すれば、このヘッダの後のセクタがグルーブセクタであるものとして識別され、グルーブセクタに応じた再生処理を行うことができる。逆に、ヘッダ再生により、(ヘッダ 1 フィールド又はヘッダ 2 フィールドの P I D ナンバー)の関係が判明すれば、このヘッダの後のセクタがランドセクタであるものとして識別され、ランドセクタに応じた再生処理を行うことができる。

【0073】なお、上記したランドセクタ及びグループセクタの識別は、識別手段としてのCPU50によりなされるものとする。また、識別結果に応じた再生処理、つまり、ランドトラックに応じたランドトラッキング、及びグループセクタに応じたグループトラッキング制御三路により行われるものとする。

【0074】続いて、図8及び図9を参照して、グループセクタとランドセクタの間、つまりグルーブとランドの変わり目に設けられたヘッダフィールド11のPIDナンバーによるトラッキング制御方法について説明する。

【0075】ヘッダフィールド11は、図8に示すよう

に、複数のピットPにより構成されている。ヘッダH2 0-3及びヘッダH20-4を構成するピットの中心 は、グルーブセクタG10とランドセクタL20の接線 の同一線上の位置に存在する。ヘッダH30-1及びH 30-2を構成するピットの中心は、ランドセクタL2 0とグルーブセクタG30(又はグルーブセクタG1n とランドセクタL2n)の接線の同一線上の位置に存在 する。ヘッダH40-3及びヘッダH40-4を構成す るピットの中心は、グルーブセクタG30とランドセク タL40(又はランドセクタL2nとグルーブセクタG 3 n) の接線の同一線上の位置に存在する。ヘッダH5 0-1及びヘッダH50-2を構成するピットの中心 は、ランドセクタL40とグルーブセクタG50(又は グルーブセクタG3nとランドセクタL4n)の接線の 同一線上の位置に存在する。ヘッダH60-3及びヘッ ダH60-4を構成するピットの中心は、グル―ブセク タG50とランドセクタL60(又はランドセクタL4 nとグルーブセクタG5n)の接線の同一線上の位置に 存在する。ヘッダH70-1及びヘッダH70-2を構 成するピットの中心は、ランドセクタL60とグルーブ セクタG70の接線の同一線上の位置に存在する。

【〇〇76】また、ランドセクタとグルーブセクタの間 (ランドセクタからグルーブセクタへ変化するとき) に 設けられたヘッダフィールド11の各ヘッダのPID (physical ID number) ナンバーは、図9に示すような 関係となる。例えば、ランドセクタL2nとグルーブセ クタG30の間に設けられた各ヘッダのPIDナンバー を例に取り説明する。ランドセクタL2nとグルーブセ クタG30の間には、ヘッダH30-1 (ヘッダ1フィ ールド)、ヘッダH30-2(ヘッダ2フィールド)、 ヘッダH40-3(ヘッダ3フィールド)、及びヘッダ H40-4(ヘッダ4フィールド)が設けられている。 また、ヘッダH30-1のPIDナンバーは(m+3 N)、ヘッダH30-2のPIDナンパーは(m+3 N)、ヘッダH40-3のPIDナンバーは(m+2 N)、ヘッダH40-4のPIDナンバーは(m+2 N) である。つまり、ランドセクタとグループセクタの 間に設けられた各ヘッダのPIDを比較すると、(ヘッ ダ1フィールド又はヘッダ2フィールドのPIDナンバ 一)>(ヘッダ3フィールド又はヘッダ4フィールドの PIDナンバー)の関係が成立する。

【0077】一方、グルーブセクタとランドセクタの間(グルーブセクタからランドセクタへ変化するとき)に設けられたヘッダフィールド11の各ヘッダのPIDナンバーは、図9に示すような関係となる。例えば、グルーブセクタG3nとランドセクタL40の間に設けられた各ヘッダのPIDナンバーを例に取り説明する。グルーブセクタG3nとランドセクタL40の間には、ヘッダH50-1(ヘッダ1フィールド)、ヘッダH50-2(ヘッダ2フィールド)、ヘッダH40-3(ヘッダ

3フィールド)、及びヘッダH40-4(ヘッダ4フィールド)が設けられている。また、ヘッダH50-1のPIDナンバーは(m+N)、ヘッダH50-2のPIDナンバーは(m+N)、ヘッダH40-3のPIDナンバーは(m+2N)、ヘッダH40-4のPIDナンバーは(m+2N)である。つまり、グルーブセクタとランドセクタの間に設けられた各ヘッダのPIDを比較すると、(ヘッダ1フィールド又はヘッダ2フィールドのPIDナンバー)く(ヘッダ3フィールド又はヘッダ4フィールドのPIDナンバー)の関係が成立する。

【0078】つまり、ヘッダ再生により、(ヘッダ1フィールド又はヘッダ2フィールドのPIDナンバー)> (ヘッダ3フィールド又はヘッダ4フィールドのPID ナンバー)の関係が判明すれば、このヘッダの後のセクタがグルーブセクタであるものとして識別され、グルーブセクタに応じた再生処理を行うことができる。逆に、ヘッダ再生により、(ヘッダ1フィールド又はヘッダ2フィールドのPIDナンバー)の関係が判明すれば、このヘッダの後のセクタがランドセクタであるものとして識別され、ランドセクタに応じた再生処理を行うことができる。

【0079】なお、上記したランドセクタ及びグルーブセクタの識別は、識別手段としてのCPU50によりなされるものとする。また、識別結果に応じた再生処理、つまり、ランドトラックに応じたランドトラッキング、及びグルーブセクタに応じたグルーブトラッキング制御手段としてのトラッキング制御回路により行われるものとする。

【0080】以上、図6~図9で説明したように、ヘッダ再生により得られるヘッダ1フィールド(又はヘッダ2フィールド)とヘッダ3フィールド(又はヘッダ4フィールド)との大小関係から、その後のセクタがランドセクタなのか、グルーブセクタなのかを識別することができる。この識別結果を基にして、トラッキング制御回路28から出力されるトラック駆動信号により駆動コイル32が駆動され、ランドトラッキングとグルーブトラッキングとが切り替えられる。

【0081】次に、図10を参照して、セクタータイプによるトラッキング制御方法について説明する。図10に示すように、1トラック(ランドトラック又はグルーブトラック)中における各セクタには上記したようにセクタタイプの情報が記録されている。つまり、トラックの先頭セクタには「最終セクタ」、トラックの最終セクタの一つ手前のセクタには「最終前のセクタ」、トラックの先頭セクタとトラックの最終セクタの一つ手前のセクタには「その他のセクタ」がセクタタイプ情報として記録される。

【0082】よって、トラックとトラックの変わり目、

つまりランドトラックとグルーブトラックの変わり目の 前後のセクタに記録されたセクタタイプ情報を基にして トラックの変わり目を検出することができる。例えば、 再生されたセクタタイプ情報から、このセクタが最終前 のセクタであることが判明すれば、次のセクタの次でト ラックが切り替わることが検出できる。また、再生され たセクタタイプ情報から、このセクタが最終セクタであ ることが判明すれば、次のセクタでトラックが切り替わ ることが検出できる。さらに、再生されたセクタタイプ 情報から、このセクタが先頭セクタでることが判明すれ ば、トラックが切り替わったことが検出できる。なお、 これら検出は、検出手段としてのCPU50によりなさ れるものとする。また、検出結果に応じた再生処理、つ まり、ランドトラックに応じたランドトラッキング、及 びグルーブセクタに応じたグルーブトラッキングは、ト ラッキング制御手段としてのトラッキング制御回路によ り行われるものとする。

【0083】この発明では、セクタタイプフィールドに記録されたセクタタイプを基にして、ランドトラックからグルーブトラック、又はグルーブトラックからランドトラックへの切り替わりを検出することができる。この検出結果を基にして、トラッキング制御回路28から出力されるトラック駆動信号により駆動コイル32が駆動されランドトラッキングとグルーブトラッキングが切り換えられる。

【0084】次に、図11のフローチャートを参照して、アナログ的トラッキング制御方法、PIDナンバーによるトラッキング制御方法、及びセクタタイプによるトラッキング制御方法を利用したトラッキング制御について説明する。

【 O O 8 5 】 図 1 1 に示すように、シーク動作(S T 1 O)、トラックオン(S T 1 2)の順に処理が進められ、上記説明したアナログ的トラッキング制御が実行される(S T 1 4)。

【0086】続いて、ヘッダ再生が行われ(ST16)、正常にヘッダが再生されると(ST18、YES)、上記説明したPIDナンパーによるトラッキング制御が実行される(ST20)。このPIDナンパーによるトラッキング制御は、PID1及びPID2の少なくとも一方、PID3及びPID4の少なくとも一方が再生できれば実行できる。何故なら、このPIDナンパーによるトラッキング制御では、PID1又はPID2とPID3又はPID4との大小関係が制御のポイントとなるからである。PIDナンパーによるトラッキング制御が正常に実行されると(ST22、YES)、トラッキング制御は終了する。

【0087】PIDナンバーによるトラッキング制御が 正常に実行されなかった場合(ST22、NO)で、か つ少なくとも一つのPIDが再生された場合には(ST 24、YES)、この再生されたPIDに含まれるセク タタイプの情報から上記説明したセクタタイプによるト ラッキング制御が実行される(ST26)。

【OO88】PIDナンバーによるトラッキング制御が正常に実行されなかった場合(ST22、NO)で、かつPIDが再生できなかった場合(ST24、NO)、つまり、現在のセクタのセクタタイプが再生できない場合には、前回のセクタのセクタタイプの情報から現在のセクタタイプが予測され(ST28)、この予測結果によりトラッキング制御が行われる。つまり、前回のセクタであると予測され、ランドトラッキングへいり替えられる(ST30)。また、現在のセクタのセクタタイプ及び前回のセクタのセクタタイプが不明な場合には、前々回のセクタのセクタタイプが予測される。

[0089]

【発明の効果】この発明によれば、ランドトラッキング とグループトラッキングとの切り換えを正確に実行可能 な光ディスク、光ディスク記録再生装置、及び光ディス ク記録再生方法を提供することができる。

【図面の簡単な説明】

【図1】この発明の実施の一形態に係る光ディスク装置 の概略構成を示す図。

【図2】光ディスクの概略構成を示す平面図。

【図3】光ディスクの概略構成を示すブロック図。

【図4】光ディスクの各ゾーンにおける回転数及び1トラックあたりのセクタ数を説明する図。

【図5】セクタフィールドのレイアウト、ヘッダフィールドのレイアウト、PIDフィールドのレイアウト、及びセクターインフォーメーションのレイアウトを示す図。

【図6】グルーブセクタとグルーブセクタ、又はランドセクタとランドセクタの間に設けられたヘッダフィールドを概略的に示す図。

【図7】グルーブセクタとグルーブセクタ、又はランドセクタとランドセクタの間に設けられたヘッダフィールドを概略的に示す図。

【図8】グルーブセクタとランドセクタとの間に設けられたヘッダフィールドを概略的に示す図。

【図9】グルーブセクタとランドセクタとの間に設けられたヘッダフィールドを概略的に示す図。

【図10】セクタタイプによるトラッキング制御を説明 するための図。

【図11】アナログ的トラッキング制御、PIDナンバーによるトラッキング制御、及びセクタタイプによるトラッキング制御を利用したトラッキング制御を説明するためのフローチャート。

【図12】ヘッダ位置検出回路の概略構成を示す図。

【図13】トラックエラー信号、ヘッダ検知信号、イン

ナーヘッダ検知信号、及びアウターヘッダ検知信号の関 係を示す図。

【図14】ランド/グルーブ切換点検出回路の概略構成を示す図。

【図15】ヘッダ検知信号、インナーヘッダ検知信号、アウターヘッダ検知信号、及びランド/グルーブ切換信号の関係を示す図。

【符号の説明】

1…光ディスク

-10…メモリ

25…光学ヘッド

31、32…駆動コイル

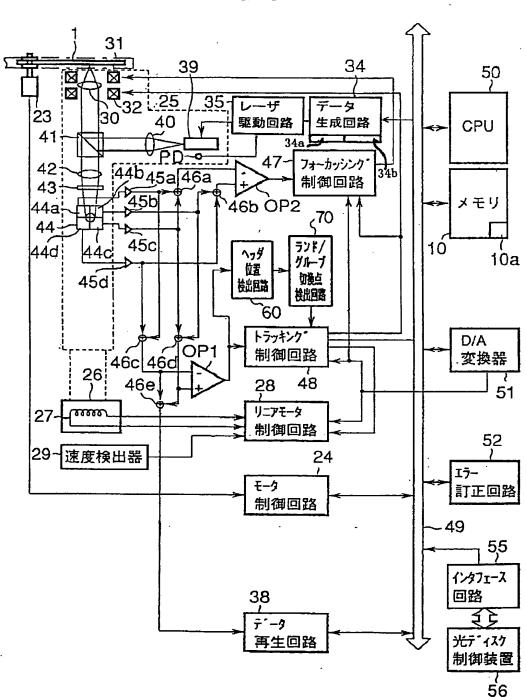
33…レーザ制御回路

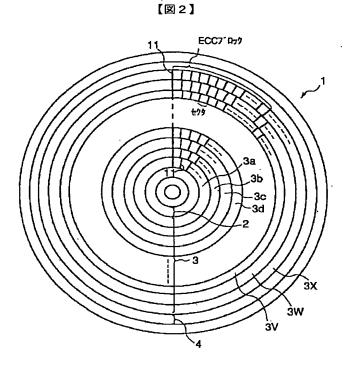
38…データ再生回路

48…トラッキング制御回路

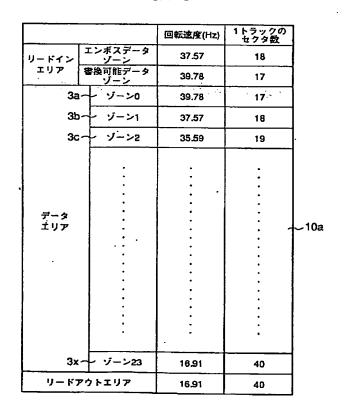
50...CPU

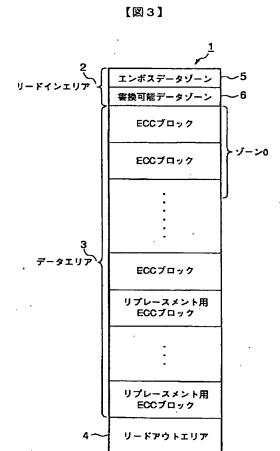
【図1】





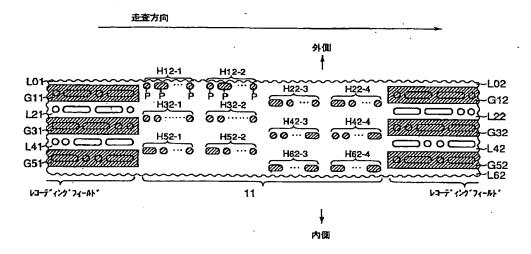
【図4】



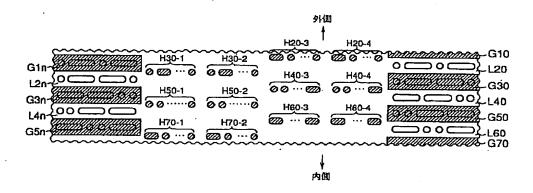


						【図5】						
		单位:パイト			٠	単位が、		SB)	単位:ビット			単位北、小
	46° N 74-14°	25-J/16	K:0~7] 	1-18h	ED4PA2		(BST)09			. b24	レイヤーナンバー
	.√11-≻८ ट.√4	55-K	J:0~15		Ny3-4 74-111.	VF02 AM PID2 IED2 PA2 VF01 AM PID3 IED3 PA1 VF02 AM PID4 IED4 PA2 8 3 4 2 1 36 3 4 2 1 8 3 4 2 1					b25b24	7
レコーディング・フィールト・	PA3 74-111	-) ; ; ; ; ; ; ; ; ; ; ; ; ; ; ; ; ; ; ;	-	PA1 VF02 1 8			٧,-	·	[3]	
	79 74-MF	2418	1		111-11 8-111.	PID3 IED3	1	! !	セクターナンバー		b26	409-947
	Sd √-1⁄1	8			N.19"	VF01 AM 36 3					b27	
	`√1/-}7 E03∧	35			1-12.h	IED2 PA2		b23		·	b28	
	<i>å</i> "−ト"1 7ኅ− <i>ル</i> ド	20+K			Nyg-2 フィールト	AM PID2		b24				PIDナンバー
	4°477° 74-1118°	10+J/16	1 1 1						イナゲーション		p29	
	ジースード・	2			174-11 74-111.	VF01 AM PID1 IED1 PA1 36 3 4 2 1	1 1		セクターインフォメーション		p30	142.
	74-16	128			6hv	36 3		(MSB)b31			b31	H

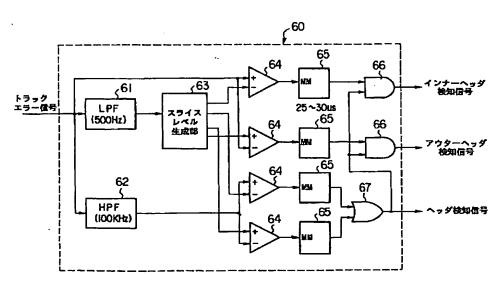
【図6】

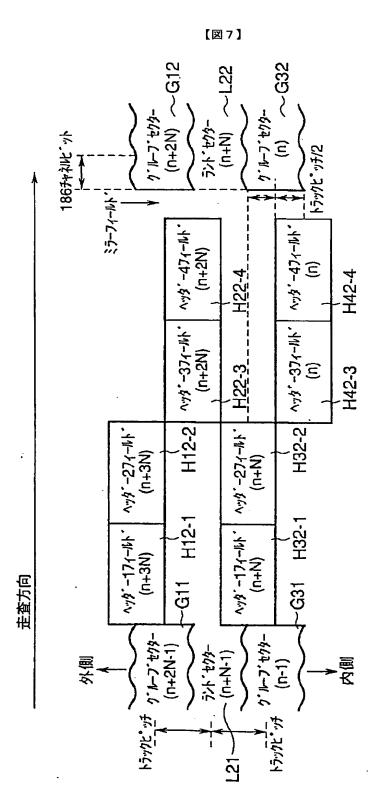


【図8】

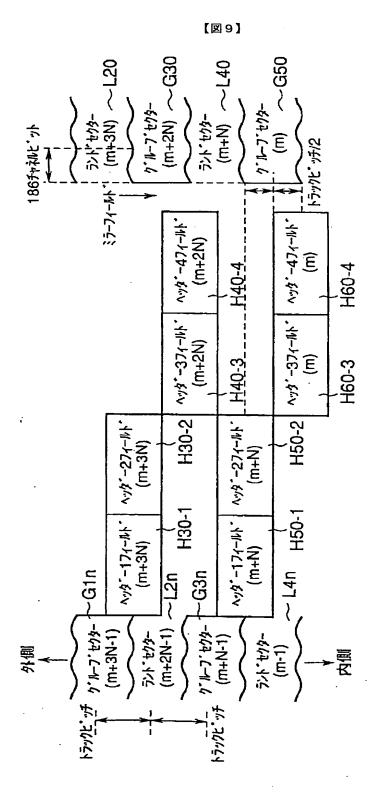


【図12】

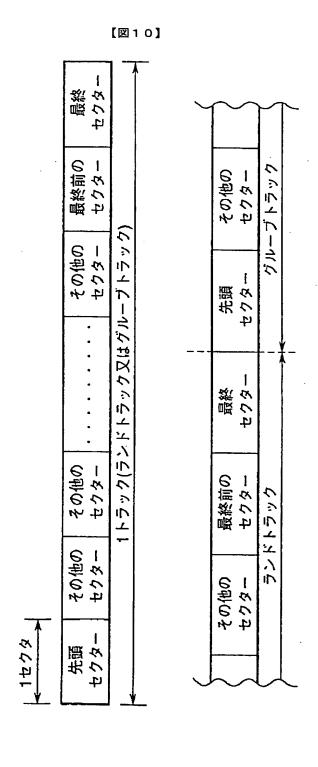




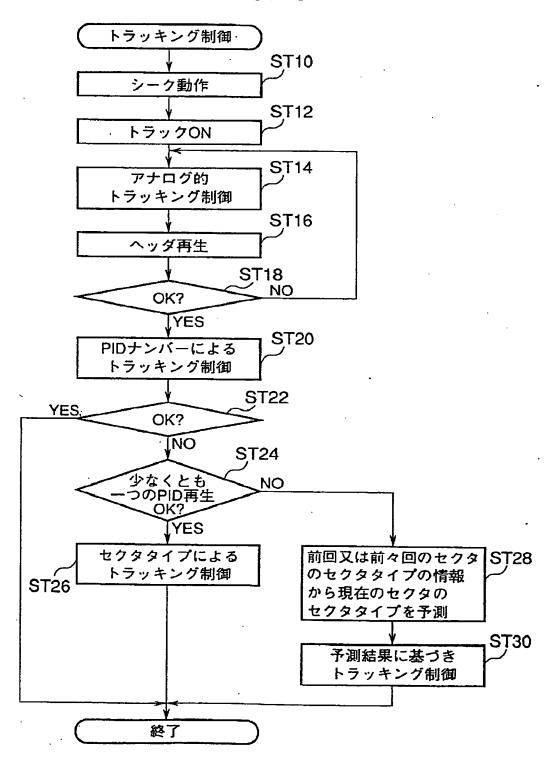
N:1トラックあたりのセクター数



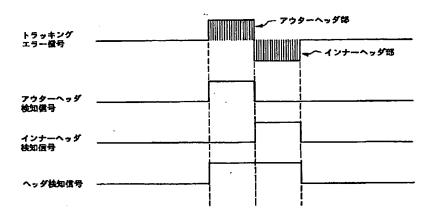
N:1トラークあたりのセクター数



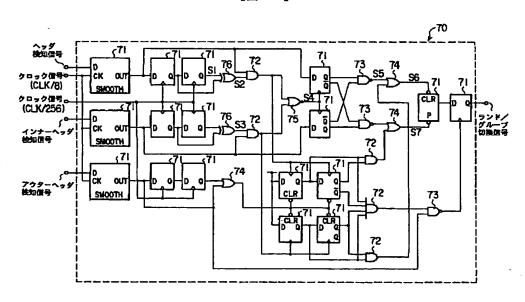
【図11】



【図13】



【図14】



【図15】

